

ヒト型レスキューロボットコンテスト 2023 競技記録

表彰

賞	競技者	所属	ロボット名	
OECU 杯	川端 虹晴	大阪電気通信大学自由工房 HRP	山雀	
搭載カメラ部門	1 位	なめだる男爵	個人	コピーロボット
	2 位	NAKAYAN	関西四天王	レグホーン
目視部門	1 位	川端 虹晴	大阪電気通信大学自由工房 HRP	山雀
	2 位	鈴木 太智	浜松城北工業高校コンピュータ部	JOHOKU5
	3 位	よーいち	個人	Aston
技術賞 奨励賞	技術賞	田中	大阪電気通信大学自由工房 HRP	クラレント
	奨励賞	電気通信大学ロボメカ工房	電気通信大学ロボメカ工房	RMF-3300
	奨励賞	らいあん	個人	スーパーらいあんキット

ファイナルミッション 競技結果

競技順	競技者	所属	ロボット名	部門	総合ポイント	タスク				タスクポイント	残り時間ポイント	センサポイント	審査員ポイント
						A	B	C	D				
1	田中	大阪電気通信大学自由工房 HRP	クラレント	目視	328	赤	緑	赤	赤	200	0	0	128
2	鈴木 太智	浜松城北工業高校コンピュータ部	JOHOKU5	目視	737	緑	緑	緑	緑	400	84	53	200
3	よーいち	個人	Aston	目視	431	緑	緑	赤	赤	300	0	0	131
4	川端 虹晴	大阪電気通信大学自由工房 HRP	山雀	目視	861	緑	緑	緑	緑	400	200	73	188
5	なめだる男爵	個人	コピーロボット	カメラ	842	緑	緑	緑	緑	400	200	35	207
6	NAKAYAN	関西四天王	レグホーン	カメラ	829	緑	緑	緑	緑	400	179	33	217

ファーストミッション 競技結果

競技順	競技者	所属	ロボット名	部門	総合ポイント	タスク				タスクポイント	残り時間ポイント	センサポイント	審査員ポイント
						A	B	C	D				
1	UP-RP	大阪工業大学梅田ロボットプログラミング部	ロシナンテ	目視	319	赤	赤	赤	赤	200	0	0	119
2	田中	大阪電気通信大学自由工房 HRP	クラレント	目視	562	緑	緑	赤	赤	400	14	0	148
3	杉山 大知	伊勢原市立成瀬小学校	大知参号	目視	285	赤	赤	赤	赤	200	0	0	85
4	睦月@CST	神奈川 CST	大知参号	目視	307	赤	赤	赤	赤	200	0	0	107
5	ジャッキー	個人	パンプキン	カメラ	174	赤	赤	赤	赤	100	0	0	74
6	よーいち	個人	Aston	目視	684	緑	緑	緑	緑	400	54	58	172
7	鈴木 太智	浜松城北工業高校コンピュータ部	JOHOKU5	目視	673	緑	緑	赤	赤	400	55	22	196
8	宮城 夏樹	大阪電気通信大学自由工房 HRP	さく	目視	289	赤	赤	赤	赤	200	0	0	89
9	杉山 修一	伊勢原市立成瀬中学校	大知参号	目視	62	赤	赤	赤	赤	0	0	0	62
10	トコロ	大阪産業大学ロボットプロジェクト	ゲイル	目視	181	赤	赤	赤	赤	100	0	0	81
11	木村 歩輝	産業技術短期大学	同土短大	目視	166	赤	赤	赤	赤	100	0	0	66
12	網野 正太郎	チームホビーロボット	がるー	カメラ	リタイア								
13	なめだる男爵	個人	コピーロボット	カメラ	867	緑	緑	緑	緑	400	200	51	216
14	川端 虹晴	大阪電気通信大学自由工房 HRP	山雀	目視	887	緑	緑	緑	緑	400	200	75	212
15	佐野 瑛人	大阪工業技術専門学校ロボット研究部	マイト	目視	165	赤	赤	赤	赤	100	0	0	65
16	向川 大貴	大阪産業大学	タイタン	目視	148	赤	赤	赤	赤	100	0	0	48
17	らいあん	個人	スーパーらいあんキット	目視	399	赤	赤	赤	赤	300	0	0	99
18	電気通信大学ロボメカ工房	電気通信大学ロボメカ工房	RMF-3300	目視	560	赤	赤	赤	赤	300	19	52	189
19	佐々機	チームホビーロボット	シルバーキャット	目視	失格	赤	赤	赤	赤	100	0	0	55
20	NAKAYAN	関西四天王	レグホーン	カメラ	911	緑	緑	緑	緑	400	200	73	238

失格：イエローカードが3回宣言される場合など、失格となる。総合ポイントの欄に、「失格」と記載し、ポイントはない。

リタイア（競技前）：総合ポイントの欄に「リタイア」と記載する。

リタイア（競技中）：残り時間ポイントの欄に「リタイア」と記載し、それまでに獲得したタスクポイントと審査員ポイントを合計し、総合ポイントに記載する。

棄権：競技会にエントリー後、ロボット検査前に、何らかの理由により、競技に参加できない場合。

A B C D タスクの成功・失敗（緑：成功、赤：失敗）、A.トンネルくぐり、B.段差乗り越え、C.ガレキ除去、D.要救助者搬送。