

電通大杯ヒト型レスキューロボットコンテスト2012 競技記録

競技結果

| 順位 | 競技者 | 所属 | ロボット名 |
|----------------|-------|-----------|----------------------|
| 1位・電通大杯 | zeno | RB2000SF | 個人 |
| 2位 | コシグチ | ブラス | 九州工業大学 |
| 3位 | 荒柴 祥太 | あすら RC+ | 大阪電気通信大学 自由工房 |
| 4位 | 羽柴 昂志 | フレイア | (有) 姫路ソフトウェアス,大阪工業大学 |
| 5位 | 中村 介 | 大電通コマドリ-改 | 大阪電気通信大学 自由工房 |
| 6位 | ラル | ostwind | 大阪電気通信大学 自由工房 |
| 奨励賞・技術賞 | | | |
| 技術賞 | 羽柴 昂志 | フレイア | (有) 姫路ソフトウェアス,大阪工業大学 |
| 奨励賞 | テラオ | エストノート | 産業技術短期大学 |

ファイナルミッション 評価ポイント

| 競技順 | 競技者 | ロボット名 | 所属 | 段 X がラジ | 評価 ポイント | 残り時間 ポイント | 審査員 ポイント |
|-----|-------|-----------|----------------------|------------|------------|--------------|-------------|
| 1 | ラル | ostwind | 大阪電気通信大学 自由工房 | 133 | 40 | 0 | 40 |
| 2 | 羽柴 昂志 | フレイア | (有) 姫路ソフトウェアス,大阪工業大学 | 133 | 171 | 0 | 171 |
| 3 | 中村 介 | 大電通コマドリ-改 | 大阪電気通信大学 自由工房 | 183 | 135 | 0 | 135 |
| 4 | zeno | RB2000SF | 個人 | 133 | 365 | 158 | 207 |
| 5 | コシグチ | ブラス | 九州工業大学 | 183 | 335 | 136 | 199 |
| 6 | 荒柴 祥太 | あすら RC+ | 大阪電気通信大学 自由工房 | 133c | 238 | 0 | 238 |

ファーストミッション 評価ポイント

| 競技順 | 競技者 | ロボット名 | 所属 | 段 X がラジ | 評価 ポイント | 残り時間 ポイント | 審査員 ポイント |
|-----|---------|------------|----------------------|------------|------------|--------------|-------------|
| 1 | 中村 介 | 大電通コマドリ-改 | 大阪電気通信大学 自由工房 | 183 | 129 | 0 | 129 |
| 2 | ウォーリア | ドルジ | 大阪産業大学 ロボットプロジェクト | 133 | 失格 | — | — |
| 3 | zeno | RB2000SF | 個人 | 133c | 233 | 74 | 159 |
| 4 | 松尾 | ブロッサム | 産業技術短期大学 | 133 | 失格 | — | — |
| 5 | 羽柴 昂志 | フレイア | (有) 姫路ソフトウェアス,大阪工業大学 | 133c | 122 | 0 | 122 |
| 6 | テラオ | エストノート | 産業技術短期大学 | 133 | 81 | 0 | 81 |
| 7 | ポン太 | CREA | 大阪電気通信大学 自由工房 | 133 | 41 | 0 | 41 |
| 8 | コシグチ | ブラス | 九州工業大学 | 183 | 261 | 52 | 209 |
| 9 | ラル | ostwind | 大阪電気通信大学 自由工房 | 133 | 107 | 0 | 107 |
| 10 | 岩機 | レスキューリオン | ロボットフォース | 133c | 69 | 0 | 69 |
| 11 | 中西 | アレキサンダー太助 | 産業技術短期大学 | 133 | 45 | 0 | 45 |
| 12 | 播田 将樹 | 銀虎 | 大阪工業大学 | 133 | 80 | 0 | 80 |
| 13 | ひめじいんちよ | JO-ZERO-3T | (有) 姫路ソフトウェアス | 133c | 棄権 | — | — |
| 14 | 荒柴 祥太 | あすら RC+ | 大阪電気通信大学 自由工房 | 133c | 194 | 0 | 194 |

失格：3分以内にトンネルを通過できない場合など、失格となる。

リタイヤ：ロボット検査後、ロボットの故障などにより競技の続行が不可能な場合、リタイヤ宣言できる。

棄権：競技会にエントリー後、ロボット検査前に、何らかの理由により、競技に参加できない場合。